

**ΓΡΑΜΜΙΚΑ ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ  
ΔΙΑΦΟΡΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ**

A. ΓΡΑΜΜΙΚΑ ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ ΜΕ ΣΥΝΤΕΛΕΣΤΕΣ ΣΥΝΑΡΤΗΣΕΙΣ.

§ 21. Όρισμοί - Μεθοδολογία - Σχετικά θεωρήματα.

Πρόκειται για ένα σύστημα διαφορικών έξισώσεων της μορφής

$$\psi'_1 = f_{11}(x)\psi_1 + f_{12}(x)\psi_2 + \dots + f_{1v}(x)\psi_v + f_{10}(x)$$

$$\psi'_2 = f_{21}(x)\psi_1 + f_{22}(x)\psi_2 + \dots + f_{2v}(x)\psi_v + f_{20}(x)$$

(1)

$$\dots \dots \dots$$

$$\psi'_v = f_{v1}(x)\psi_1 + f_{v2}(x)\psi_2 + \dots + f_{vv}(x)\psi_v + f_{v0}(x)$$

η συντομότερα

$$\psi'_i = \sum_{j=1}^v f_{ij}(x)\psi_j + f_{i0}(x) \quad | \quad i = 1, 2, \dots, v \quad . \quad (2)$$

Μπορεῖ άκόμη συμβολικά να γραφεῖ ένα γραμμικό σύστημα ν διαφορικών έξισώσεων καί ως έξης:

$$\bar{\psi}' = F(x)\bar{\psi} + \bar{f}_0(x) , \quad . \quad (3)$$

όπου μέ  $F(x)$ , η άπλως  $F$ , συμβολίζουμε τόν πίνακα (τάξεως  $v \times v$ )

$$F = \begin{pmatrix} f_{11} & f_{12} & \dots & f_{1v} \\ f_{21} & f_{22} & \dots & f_{2v} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ f_{v1} & f_{v2} & \dots & f_{vv} \end{pmatrix} \quad (4)$$

επιστολικές τις  $v^2$  τό πλήθος γνωστές συναρτήσεις

$$f_{ij}(x) \quad | \quad \alpha < x < \beta \quad i=1, 2, \dots, v \quad j=1, 2, \dots, v$$

$$\bar{f}_o(x) = (\sigma \mu \beta) = \begin{pmatrix} f_{10}(x) \\ f_{20}(x) \\ \dots \\ f_{v0}(x) \end{pmatrix} \quad (5)$$

τόν πίνακα - διάνυσμα στήλη τῶν γνωστῶν ἐπίσης συναρτήσεων

$$f_{i0}(x) \quad | \quad \alpha < x < \beta \quad i=1, 2, \dots, v$$

και μέ

$$\bar{\psi} = (\sigma \mu \beta) = \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \psi_2 \\ \vdots \\ \psi_v \end{pmatrix} \quad (6)$$

τόν πίνακα - διάνυσμα στήλη τῶν ζητούμενων συναρτήσεων  $\psi_1(x), \psi_2(x) \dots$

$$\dots \psi_v(x) \quad | \quad \alpha < x < \beta.$$

Στό ἀριστερό μέλος τῆς (3) νοεῖται σάν  $\bar{\psi}'$  ὁ πίνακας

$$\bar{\psi}' = \begin{pmatrix} \psi'_1 \\ \psi'_2 \\ \vdots \\ \psi'_v \end{pmatrix} \quad (7)$$

ἐνῶ οἱ πράξεις πού σημειώνονται στό δεύτερο μέλος τῆς (3) εἶναι πολλαπλασιασμός καὶ πρόσθεση πινάκων.

Θά ύποθέσουμε στά ἐπόμενα ὅτι ὅλες οἱ συναρτήσεις-στοιχεῖα τῶν πινάκων (4) καὶ (5) εἶναι συνεχεῖς στό πεδίο δρισμοῦ τους  $\alpha < x < \beta$ .

Θά καλοῦμε λύση τοῦ συστήματος (1) ἢ (3) κάθε νιάδα συναρτήσεων

$$\varphi_1(x), \varphi_2(x), \dots, \varphi_v(x) \mid \alpha < x < \beta \quad (8)$$

ἢ συμβολικά κάθε διάνυσμα - πίνακα

$$\bar{\varphi}(x) = \begin{pmatrix} \varphi_1(x) \\ \varphi_2(x) \\ \dots \\ \varphi_v(x) \end{pmatrix} \quad (9)$$

τέτοιο ἔστε

$$\bar{\varphi}'(x) = F\bar{\varphi}(x) + \bar{f}_o(x) \quad (10)$$

γιά ὅλα τὰ  $x \in (\alpha, \beta)$ .

"Αν ἡ (8) εἶναι λύση τοῦ συστήματος (1) τότε τό σύνολο τῶν σημείων  $\{x, \varphi_1(x), \varphi_2(x), \dots, \varphi_v(x)\}$  γιά ὅλα τὰ  $x \in (\alpha, \beta)$  εἶναι ἡ εἰκόνα αὐτῆς τῆς λύσεως σὲ ἕνα τόπο  $\Omega \subseteq R^{v+1}$ . "Αν ξ εἶναι ἕνα σημεῖο τοῦ ἀνοικτοῦ διαστήματος  $(\alpha, \beta)$  καὶ καλέσουμε

$$n_1 = \varphi_1(\xi), n_2 = \varphi_2(\xi), \dots, n_v = \varphi_v(\xi),$$

λέμε ὅτι ἡ εἰκόνα τῆς λύσης, ἡ ἀπλούστερα, ἡ λύση τοῦ συστήματος (1), περνᾶ ἀπό τό σημεῖο  $\Xi(\xi, n_1, n_2, \dots, n_v)$  τοῦ χώρου  $R^{v+1}$ .

"Ολα τὰ θεωρήματα ὑπάρξεως λύσεως διαφορικῶν ἔξισώσεων (§ 3) γενικεύονται καὶ γιά τὴν περίπτωση συστημάτων καὶ μάλιστα ὅχι μόνο γραμμικῶν συστημάτων. Ιδειτερα ὅμως γιά τό γραμμικό σύστημα (1) ισχύει - καὶ τό διατυπώνουμε ἐδῶ χωρίς ἀπόδειξη - τό ἔξης θεώρημα:

"Αν οἱ συναρτήσεις - στοιχεῖα τῶν πινάκων (4) καὶ (5) εἶναι ὁρισμένες καὶ συνεχεῖς σ' ἕνα διάστημα  $\alpha < x < \beta$  καὶ ξ εἶναι ἕνα σημεῖο τοῦ διαστήματος  $(\alpha, \beta)$ , τότε ἀπό κάθε σημεῖο  $\Xi(\xi, n_1, n_2, \dots, n_v)$  τοῦ χώρου  $R^{v+1}$  διέρχεται μία (καὶ μόνο μία) λύση  $\bar{\varphi}(x) \mid \alpha < x < \beta$  τοῦ συστήματος (1).

Έννοοῦμε μέ τό θεώρημα αύτό ὅτι ὁρίζεται μονοσήμαντα διάνυσμα-  
πίνακας  $\bar{\psi}(x)$  ὥστε νά ἰσχύει ἡ (10) για ὅλα τά  $x \in (a, b)$  καὶ ἐπί<sup>1</sup>  
πλέον νά εἶναι

$$\bar{\psi}(x) = \{n_1, n_2, \dots, n_v\}.$$

Στή συνέχεια θά δώσουμε ὅλα τά στοιχεῖα πού εἶναι διαφαίνητα  
ἥστε νά μεθοδευτεῖ ἡ εὕρεση ὅ λων τῶν λύσεων τοῦ συστήματος (1).  
Θά ἀναφέρουμε γιά τό σκοπό αύτό ὁρισμένα θεωρήματα, τά ὅποια δέν θά  
ἀποδείξουμε. Αντί ἀποδείξεων θά παραθέσουμε σχόλια καὶ περαδείγμα-  
τα.

Ἄς ἀρχίσουμε μέ τή διάκριση τοῦ γραμμικοῦ συστήματος (3) ἀπό<sup>2</sup>  
τό (ἐπίσης γραμμικό) σύστημα

$$\bar{\psi}' = F\bar{\psi} \quad (11)$$

ὅπου ὁ  $F$  εἶναι καὶ πάλι ὁ πίναξ (4).

Τό σύστημα (11) καλεῖται ὁ μογενές καὶ διακρίνεται  
ἀπό τό σύστημα (3), τό δοποῦ καλεῖται μή ὁ μογενές ἢ  
πλήρες. Τό σύστημα (11) προκύπτει ἀπό τό (3), ἂν τεθεῖ  $\bar{f}_j(x) = \bar{0}$ .

Θά δοῦμε ὅτι γιά τήν ἐπίλυση ἐνός πλήρους συστήματος σάν τό  
(3) εἶναι ἀπαραίτητο νά βρεθοῦν πρῶτα ὅλες οἱ λύσεις τοῦ ἀντίστοιχου  
ὅμογενοῦ συστήματος (11). Γιά τίς λύσεις τοῦ συστήματος (11) ἰσχύ-  
ει τό ἔξης:

Θεώρημα: Τό σύνολο τῶν λύσεων τοῦ ὁμογενοῦ συστήματος (1) ἀπο-  
τελεῖ πραγματικό διανυσματικό χῶρο διαστάσεως  $n$ .

Γιά νά καταλάβουμε καλλίτερα τό περιεχόμενο τοῦ θεωρήματος αύ-  
τοῦ ἄς παρατηρήσουμε τά ἔξης:

(a). Σ' αὐτό τό σύνολο τῶν λύσεων (πού τά  $V_{\bar{\psi}}(F)$ )

ὁρίζεται τό ἀθροισμα δύο στοιχείων του (δηλαδή δύο λύσεων τοῦ  
(11)) καὶ εἶναι ἐπίσης λύση τοῦ (11).

(b). Στό σύνολο  $V_{\bar{\psi}}(F)$  ἀνήκει ἡ λύση  $\bar{\psi}(x) = \bar{0}$ .

(c). Ἐν  $\bar{\psi}(x)$  εἶναι λύση τοῦ (11) τότε καὶ ἡ  $-\bar{\psi}(x)$  εἶναι ἐπίσης  
λύση. Οἱ παρατηρήσεις αύτές μᾶς ὁδηγοῦν στό συμπέρασμα ὅτι τό  
σύνολο  $V_{\bar{\psi}}(F)$  εἶναι προσθετική ὁμάδα. Τό ὅτι τώρα ἡ ὁμάδα αύτή

είναι Ἀβελιανή καὶ ἀποτελεῖ πραγματικό διανυσματικό χῶρο εἶναι κάτι πού μπορεῖ κανείς νά τό δεῖ καὶ νά τό ἀποδείξει εὐκόλα. Τό μέρος τοῦ θεωρήματος πού δεχόμαστε ἐδῶ χωρίς ἀποδειξη είναι ὅτι ἡ διάσταση τοῦ διανυσματικοῦ χώρου  $V_v(F)$  εἶναι ἕστη μὲν.

Σύμφωνα λοιπόν μέ δσα εἴπαμε ώς τώρα γιά τό ὁμογενές σύστημα (11), ὑπάρχουν ν (μή μηδενικές) λύσεις, πού μποροῦν νά συστήσουν μιᾶς στό χῶρο  $V_v(F)$ . Ἐπειδή οἱ λύσεις αὐτές είναι στοιχεῖα χώρου ἃς τίς φανταστοῦμε σάν " διανύσματα " καὶ ἃς τίς συμβολίζουμε μέ

$$\bar{\varphi}_1(x), \bar{\varphi}_2(x), \dots, \bar{\varphi}_v(x). \quad (12)$$

Κάθε ἄλλη λύση του  $\bar{\varphi}(x)$  τοῦ συστήματος (11) θά βρίσκεται τότε κατά ἔνα καὶ μόνο τρόπο ἀπό τήν ἔκφραση

$$\bar{\varphi}(x) = c_1 \bar{\varphi}_1(x) + \dots + c_v \bar{\varphi}_v(x),$$

ὅπου  $c_1, c_2, \dots, c_v$  είναι αὐθαίρετες (πραγματικές) σταθερές.

"Ωστε, τό νά λυθεῖ τό ὁμογενές σύστημα (11) σημαίνει νά βρεθεῖ μία βάση του (12). Ἄλλα αὐτό είναι κάτι πού γενικά δέν γίνεται, ἃν τελικά γίνεται, είναι, κατά κάποιο τρόπο, συμπτωματικό. Ὁπωσδήποτε δέν ὑπάρχουν μέθοδοι καὶ τύποι πού δένουν πάντοτε τή βάση (12) γιά ἔνα ὁμογενές σύστημα δύο καὶ πλέον ἀγνώστων.

